

# Curs 10:

## Tehnica alegerii local optimale (“greedy”)

# Motivație

Problema portofoliului de acțiuni.

**Intrare:**

- Suma de investit (capital disponibil):  $C$
- Set de acțiuni  $A = \{a_1, a_2, \dots, a_n\}$ ; fiecare acțiune este caracterizată prin
  - Cost  $(c_1, c_2, \dots, c_n)$
  - Profit  $(p_1, p_2, \dots, p_n)$

**Ieșire:**

- Subset de acțiuni  $S$  având proprietatea că:
  - Suma costurilor acțiunilor din  $S$  nu depășește  $C$
  - Profitul total al acțiunilor din  $S$  este maxim

Care ar putea fi criteriul de selecție a acțiunilor?

# Motivație

## Problema selecției activităților.

Se consideră un set  $A$  de activități (de exemplu examene) care partajează o resursă comună (de exemplu o sală de examen). Fiecare activitate se caracterizează printr-un interval de desfășurare (ora de start și ora de final). Se pune problema selectării unui subset **maxim** de activități care pot fi derulate folosind o singură resursă.

### Intrare:

- Momente de start:  $b_1, b_2, \dots, b_n$
- Momente de final:  $e_1, e_2, \dots, e_n$

### Ieșire:

- Subset de activități  $S$  din  $A$  având proprietatea că:
  - Nu există conflicte între activități: pentru oricare două activități  $i$  și  $j$  din  $S$ , intervalele lor de derulare ( $[b_i, e_i)$  și  $[b_j, e_j)$  sunt disjuncte)
  - Numărul de elemente din  $S$  este maxim

Care ar putea fi criteriul de selecție a activităților?

# Cuprins

- Probleme de optimizare cu restricții
- Ideea de bază a tehnicii alegerii local optimale
- Exemple
- Verificarea corectitudinii și analiza eficienței
- Aplicații

# Probleme de optimizare cu restricții

Structura generală a unei probleme de optimizare cu restricții este:

Să se găsească  $x$  în  $X$  ( $X$  este spațiul de căutare sau spațiul soluțiilor) astfel încât:

- (i)  $x$  satisface anumite restricții
- (ii)  $x$  optimizează (minimizează sau maximizează) un criteriu de optim

Caz particular:

$X$  este o mulțime finită – problema face parte din domeniul optimizării discrete (sau combinatoriale)

La prima vedere o astfel de problemă pare simplu de rezolvat. Totuși când spațiul de căutare are foarte multe elemente analiza exhaustivă este impracticabilă astfel că problema poate deveni dificilă

# Probleme de optimizare cu restricții

**Exemplu 1.** Considerăm un caz particular al problemei portofoliului de acțiuni când fiecare acțiune are un cost egal cu 1

Problema este echivalentă cu cea a determinării unei submulțimi de cardinal dat și sumă maximă

Fie  $A = \{a_1, \dots, a_n\}$  și  $m < n$

Să se determine o submulțime  $S$  a lui  $A$  care satisface:

- (i) Numărul de elemente din  $S$  este  $m$  (**restricția problemei**)
- (ii) Suma elementelor din  $S$  este maximă (**criteriul de optim**)

**Obs.**

1. Spațiul de căutare este  $X =$  mulțimea tuturor celor  $2^n$  submulțimi ale lui  $A$
2. O abordare prin tehnica forței brute bazată pe generarea tuturor submulțimilor și calculul sumei elementelor acestora ar avea o complexitate de ordinul  $O(n2^n)$ .

# Exemplul 1

Problema submulțimii de cardinal dat și sumă maximă

Să se determine submulțimea  $S$  a mulțimii finite  $A$  care are proprietatea că:

- (i)  $S$  are  $m \leq \text{card } A$  elemente
- (ii) Suma elementelor din  $S$  este maximă

Exemplu:

Fie  $A = \{5, 1, 7, 5, 4\}$  și  $m = 3$ .

**Care este soluția? În ce ordine ar trebui selectate elementele?**

Soluția este  $S = \{7, 5, 5\}$  - elementele sunt selectate în ordine descrescătoare

# Exemplul 1

Abordare greedy: se selectează cele mai mari m elemente din A

```
Subset(A[1..n],m) //varianta 1
FOR i ← 1,m DO
  k ← i
  FOR j ← i+1,n DO
    IF A[k]<A[j] THEN k ← j  ENDIF
  ENDFOR
  IF k<>i THEN A[k]↔A[i]  ENDIF
  S[i] ← A[i]
ENDFOR
RETURN S[1..m]
```

```
Subset(A[1..n],m) //varianta 2
A[1..n] ← sortare_descr.(A[1..n])
FOR i ← 1,m DO
  S[i] ← A[i]
RETURN S[1..m]

// mai puțin eficientă decât varianta 1
// (daca A nu este deja sortat și
//  daca m este mic)
```

**Obs.** Se poate demonstra că pentru această problemă tehnica “greedy” conduce la soluția optimă



# Ideea de bază a tehnicii alegerii locale optimale

Reformulăm problema generală de optimizare sub forma:

*Fie  $A=(a_1, \dots, a_n)$  un multiset (o colecție de elemente care nu sunt neapărat distincte). Să se găsească  $S=(s_1, \dots, s_k)$ , subset al lui  $A$  astfel încât  $S$  să satisfacă anumite restricții și să optimizeze un criteriu.*

Ideea căutării locale optimale (căutare lacomă – greedy):

- $S$  este construită în mod **incremental** pornind de la primul element
- La fiecare pas un nou element (cel ce pare a fi cel mai promițător la pasul respectiv) este **selectat** din  $A$  și adăugat la  $S$ .
- O dată făcută o alegere, aceasta este **irevocabilă** (nu se poate reveni și înlocui o componentă cu o altă valoare)

# Ideea de bază a tehnicii

Structura generală a unui algoritm de tip “greedy”:

Greedy(A)

$S \leftarrow \emptyset$

WHILE “S nu este finalizată” AND “există elemente neselectate în A” DO

$a \leftarrow \text{alege}(A)$  // “alege cel mai bun element a, disponibil în A”

    IF  $S \cup \{a\}$  satisface restricțiile problemei

        THEN  $S \leftarrow S \cup \{a\}$  // “adauga a la S”

    ENDIF

ENDWHILE

RETURN S

**Obs.** Etapele principale în construirea soluției: inițializare, selecție, extindere

# Ideea de baza a tehnicii

Cel mai important element al algoritmilor de tip “greedy” îl reprezintă **selecția elementului care se adaugă la fiecare pas.**

Selecția se realizează pe baza unui criteriu care este stabilit în funcție de specificul problemei de rezolvat

Criteriul de selecție se bazează de regulă pe **euristici**

( euristica = tehnică bazată mai mult pe experiență și intuiție decât pe o analiză profundă/formală a problemei  
= arta de a descoperi cunoștințe noi (cf. DEX))

# Exemplul 2

## Problema monedelor

Presupunem că avem la dispoziție un număr nelimitat de monede având valorile:  $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ . Să se găsească o modalitate de a acoperi o sumă  $C$  astfel încât numărul de monede folosite să fie cât mai mic.

Fie  $s_i$  numărul de monede de valoare  $v_i$  selectate

Restricție:  $s_1 v_1 + \dots + s_n v_n = C$

Criteriu de optim: numărul de monede selectate ( $s_1 + s_2 + \dots + s_n$ ) este cât mai mic

**Abordare greedy:** se pornește de la moneda cu cea mai mare valoare și se acoperă cât mai mult posibil din sumă, pentru restul sumei se încearcă utilizarea următoarei monede (în ordine descrescătoare a valorii) s.a.m.d.

# Exemplul 2

monede(v[1..n],C)

v[1..n] ← sortare\_descrescatoare(v[1..n])

FOR i ← 1,n DO S[i]:=0 ENDFOR

i ← 1

WHILE C>0 and i<=n DO

    S[i] ← C DIV v[i]     // numărul maxim de monede de valoare v[i]

    C ← C MOD v[i]     // restul rămas de acoperit

    i ← i+1

ENDWHILE

IF C=0 THEN RETURN S[1..n]

    ELSE RETURN “problema nu are soluție”

ENDIF

# Exemple

Observații:

1. Uneori problema nu are soluție:

Exemplu:  $V=(20,10,5)$  and  $C=17$

Totuși, dacă sunt disponibile monede de valoare 1, atunci problema are întotdeauna o soluție

2. Uneori tehnica “greedy” nu conduce la o soluție optimă

Exemplu:  $V=(25,20,10,5,1)$ ,  $C=40$

Abordare “greedy”:  $(1,0,1,1,0)$

Soluția optimă:  $(0,2,0,0,0)$

O condiție suficientă pentru optimalitate:  $v_1 > v_2 > \dots > v_n = 1$  și  $v_{i-1} = d_{i-1} v_i$  ( $i=2 \dots n$ )

# Caracteristici ale tehnicii

Tehnica alegerii local optimale conduce la :

- algoritmi **simpli și intuitivi**
- algoritmi **eficienți**

dar

- nu conduce întotdeauna la o soluție optimă (alegerea local optimală poate avea efecte negative la nivel global; ceea ce pare promițător la un anumit pas se poate dovedi a nu fi optim la nivel global)
- uneori soluțiile obținute de tehnica greedy sunt sub-optimale adică valoarea criteriului este “suficient” de apropiată de cea optimă (un algoritm care conduce la soluții sub-optimale este denumit algoritm de aproximare a soluției)

**Intrucât tehnica “greedy” nu garantează optimalitatea soluției, pentru fiecare caz în parte trebuie verificat dacă se obține soluția optimă sau nu**

# Verificarea corectitudinii

Multe dintre problemele pentru care soluția greedy este optimă sunt caracterizate prin următoarele proprietăți:

- Proprietatea **substructurii optime**
  - Orice soluție optimă a problemei inițiale conține o soluție optimă a unui subprobleme (problemă de același tip dar de dimensiune mai mică)
- Proprietatea **alegerii greedy**
  - Componentele unei soluții optime au fost alese folosind criteriul greedy de selecție sau pot fi înlocuite cu elemente alese folosind acest criteriu fără a altera proprietatea de optimalitate



# Proprietatea de substructură optimă

Când se poate spune despre o problemă că are proprietatea de substructură optimă?

Atunci când pentru o soluție optimă  $S=(s_1, \dots, s_k)$  a problemei de dimensiune  $n$ , subsetul  $S_{(2)}=(s_2, \dots, s_k)$  este o soluție optimă a unei subprobleme de dimensiune  $(n-1)$ .

Cum se poate verifica dacă o problemă are această proprietate ?

Folosind demonstrarea prin reducere la absurd

# Proprietatea de alegere “greedy”

Când se poate spune că o problemă are proprietatea de alegere “greedy”?

Atunci când soluția optimă a problemei fie este construită printr-o strategie “greedy” fie poate fi transformată într-o altă soluție optimă construită pe baza strategiei “greedy”

Cum se poate verifica dacă o problemă posedă sau nu această proprietate?

Se demonstrează că înlocuind **primul element** al unei soluții optime cu un element selectat prin tehnica “greedy”, soluția rămâne optimă. Apoi se demonstrează același lucru pentru celelalte componente fie folosind **metoda inducției matematice** fie folosind proprietatea de substructură optimă

# Verificarea corectitudinii

Exemplu: (submulțime de cardinal fixat și sumă maximă)

Fie  $A=(a_1 \geq a_2 \geq \dots \geq a_n)$ . Soluția greedy este  $(a_1, \dots, a_m)$ .

Fie  $O=(o_1, \dots, o_m)$  o soluție optimă (presupunem că elementele lui  $O$  sunt ordonate descrescător:  $o_1 \geq \dots \geq o_m$ )

a) **Proprietatea de alegere "greedy"**. Presupunem că  $o_1 \neq a_1$ . Aceasta înseamnă că  $o_1 < a_1$ . Atunci  $O'=(a_1, o_2, \dots, o_m)$  are proprietatea:

$$a_1 + o_2 + \dots + o_m > o_1 + o_2 + \dots + o_m$$

Adică  $O'$  este mai bună decât  $O$ . Acest lucru este însă în contradicție cu faptul că  $O$  este optimă. Deci  $o_1$  trebuie să fie egal cu  $a_1$

# Verificarea corectitudinii

**Exemplu: (submulțime de cardinal fixat și sumă maximă)**

Fie  $A=(a_1 \geq a_2 \geq \dots \geq a_n)$ . Soluția greedy este  $(a_1, \dots, a_m)$ .

Fie  $O=(o_1, \dots, o_m)$  o soluție optimă (presupunem că elementele lui  $O$  sunt ordonate descrescător:  $o_1 \geq \dots \geq o_m$ )

b) **Proprietatea de substructură optimă.** Se demonstrează prin reducere la absurd. Presupunem ca  $(o_2, \dots, o_m)$  nu este soluție optimă pentru subproblema corespunzătoare lui  $A_{(2)}=(a_2, \dots, a_n)$ .

Considerăm că  $O'_{(2)}=(o'_2, \dots, o'_m)$  este soluție optimă pentru această subproblemă. Atunci  $O'=(a_1, o'_2, \dots, o'_m)$  este o soluție mai bună decât  $O$ . Contradicție...deci problema are proprietatea de substructură optimă. Folosind această proprietate se revine la pct (a) și se arată că proprietatea de alegere greedy este satisfăcută pentru fiecare componentă.

# Verificarea corectitudinii

**Exemplu: problema monedelor**

Fie  $V=(v_1 > v_2 > \dots > v_n = 1)$  valorile monedelor și  $v_{i-1} = d_{i-1} v_i$ . Soluția greedy,  $(g_1, \dots, g_m)$ , este caracterizată prin  $g_1 = C \text{ DIV } v_1$

Fie  $O=(o_1, \dots, o_m)$  o soluție optimă.

- a) **Proprietatea de alegere “greedy”**. Presupunem că  $o_1 < g_1$ . Atunci suma  $C'=(C \text{ DIV } v_1 - o_1)v_1$  ar fi acoperită prin monede de valoare mai mică. Datorită proprietății satisfăcute de valorile monedelor rezultă că prin înlocuirea lui  $o_1$  cu  $g_1$  se obține o soluție mai bună (aceeași sumă poate fi acoperită cu mai puține monede de valoare mai mare). Deci problema are proprietatea de alegere “greedy”.
  
- b) **Proprietatea de substructură optimă**. Usor de demonstrat.

# Analiza eficienței

Algoritmii de tip greedy sunt eficienți

Operația dominantă este cea de selecție a elementelor (în cazul în care e necesară sortarea elementelor mulțimii A, atunci operația de sortare este cea mai costisitoare)

Deci ordinul de complexitate al algoritmilor de tip “greedy” este

$O(n^2)$  sau  $O(n \lg n)$  sau  $O(n)$

(în funcție de natura elementelor din A și algoritmul de sortare utilizat)

# Aplicații

## Problema rucsacului (knapsack problem)

Considerăm un set de ( $n$ ) obiecte și un rucsac de capacitate dată ( $C$ ). Fiecare obiect este caracterizat prin dimensiune ( $d$ ) și prin valoare sau profit ( $p$ ). Se cere selecția unui subset de obiecte astfel încât suma dimensiunilor lor să nu depășească capacitatea rucsacului iar suma valorilor să fie maximă.

### Variante:

- (i) **Varianta continuă (fracționară):** pot fi selectate atât obiecte întregi cât și fracțiuni ale obiectelor. Soluția va fi constituită din valori aparținând intervalului  $[0, 1]$ .
- (ii) **Varianta discretă (0-1):** obiectele nu pot fi fragmentate, ele putând fi incluse în rucsac doar în întregime. Soluția va fi constituită din valori aparținând mulțimii  $\{0, 1\}$ .

# Problema rucsacului

## Motivație

Numeroase probleme din practică sunt similare problemei rucsacului

**Exemplu.** Construirea portofoliului financiar: se consideră un set de “operațiuni financiare”/acțiuni, fiecare fiind caracterizată printr-un cost și un profit; se dorește selecția acțiunilor al căror cost total nu depășește suma disponibilă pentru investiții și pentru care profitul este maxim

**Exemplu.** Problema rucsacului (varianta discretă) are aplicații în criptografie (a stat la baza dezvoltării unui algoritm de criptare cu chei publice – la ora actuală nu mai este folosit nefiind suficient de sigur).



# Problema rucsacului

Exemplu:

Val(p)	Dim(d)
6	2
5	1
12	3

C=5

Criteriu de selecție:

In ordinea crescătoare a dimensiunii (selectează cât mai multe obiecte):

$$5+6+12*2/3=11+8=19$$

# Problema rucsacului

Exemplu:

Val(p)	Dim(d)
6	2
5	1
12	3

C=5

Criteriu de selecție:

**In ordinea crescătoare a dimensiunii** (selectează cele mai mici obiecte -> cât mai multe obiecte):

$$5+6+12*2/3=11+8=19$$

**In ordinea descrescătoare a valorii** (selectează cele mai valoroase obiecte -> valoare cât mai mare):

$$12+6=18$$

# Problema rucsacului

Exemplu:

Val(p)	Dim(d)	Profit relativ (Val/Dim)
6	2	3
5	1	5
12	3	4

C=5

Criteriu de selecție:

**In ordinea crescătoare a dimensiunii** (selectează cât mai multe obiecte):  $5+6+12*2/3=11+8=19$

**In ordinea descrescătoare a valorii** (selectează cele mai valoroase obiecte):  $12+6=18$

**In ordinea descrescătoare a profitului relativ** (selectează obiectele mici și valoroase):

$$5+12+6*1/2=17+3=20$$

# Problema rucsacului

Knapsack( $d[1..n], p[1..n]$ )

“sorteaza  $d$  și  $p$  descrescător după **valoarea profitului relativ**”

```
FOR  $i \leftarrow 1, n$  DO  $S[i] \leftarrow 0$  ENDFOR
```

```
 $i \leftarrow 1$ 
```

```
WHILE  $C > 0$  AND  $i \leq n$  DO
```

```
    IF  $C \geq d[i]$  THEN  $S[i] \leftarrow 1$ 
```

```
         $C \leftarrow C - d[i]$ 
```

```
    ELSE  $S[i] \leftarrow C/d[i]$ 
```

```
         $C \leftarrow 0$ 
```

```
    ENDIF
```

```
     $i \leftarrow i + 1$ 
```

```
ENDWHILE
```

```
RETURN  $S[1..n]$ 
```

# Problema rucsacului

## Verificarea corectitudinii:

In cazul variantei continue (fracționare) a problemei, tehnica greedy conduce la soluția optimă

## Obs:

- O soluție greedy satisface:  $S=(1,1,\dots,1,f,0,\dots,0)$
- $s_1d_1+\dots+s_nd_n=C$  (restricția poate fi întotdeauna satisfăcută cu egalitate)
- Obiectele sunt sortate descrescător după valoarea profitului relativ:  
 $p_1/d_1>p_2/d_2>\dots>p_n/d_n$

## Dem.

Fie  $O=(o_1,o_2,\dots,o_n)$  o soluție optimă. Demonstrăm prin reducere la absurd că este o soluție greedy. Presupunem că  $O$  nu e soluție greedy și considerăm o soluție greedy  $O'=(o'_1,o'_2,\dots,o'_n)$

# Problema rucsacului

Fie  $B_+ = \{i | o'_i \geq o_i\}$  și  $B_- = \{j | o'_j < o_j\}$ ,  $k$  – cel mai mic indice pentru care  $o'_k < o_k$ .  
Datorită structurii unei soluții greedy rezultă că orice indice  $i$  din  $B_+$  este mai mic decât orice indice  $j$  din  $B_-$ .

Pe de altă parte ambele soluții trebuie să satisfacă restricția, adică:

$$o_1 d_1 + \dots + o_n d_n = o'_1 d_1 + \dots + o'_n d_n$$

$$\sum_{i \in B_+} (o'_i - o_i) d_i = \sum_{j \in B_-} (o_j - o'_j) d_j$$

$$P' - P = \sum_{i=1}^n (o'_i - o_i) p_i = \sum_{i \in B_+} (o'_i - o_i) d_i \frac{p_i}{d_i} - \sum_{j \in B_-} (o_j - o'_j) d_j \frac{p_j}{d_j}$$

$$P' - P \geq \frac{p_k}{d_k} \sum_{i \in B_+} (o'_i - o_i) d_i - \frac{p_k}{d_k} \sum_{j \in B_-} (o_j - o'_j) d_j = 0$$

Deci soluția greedy este cel puțin la fel de bună ca  $O$  (care este o soluție optimă). Proprietatea de substructură optimă este ușor de demonstrat prin reducere la absurd.

# Problema rucsacului

Obs: rezultatul nu este valabil în cazul variantei discrete a problemei

Contraexemplu:

Obiect	Profit	Dim	Profit/Dim	Capacitate (C): 9
O1	10	6	5/3	
O2	7	5	7/5	
O3	6	4	3/2	
O4	2	1	2	

- (i) Crescător după dimensiune: o3,o4 (valoare totala: 8)
- (ii) Descrescător după profit: o1,o4 (valoare totala: 12)
- (iii) Descrescător după profit relativ: o4, o1 (valoare totala: 12)

Soluție optimă: o2,o3 (valoare totala: 13).

Rezolvare: tehnica programării dinamice (semestrul 2)

# Aplicații

## Problema selecției activităților

Fie  $A = \{a_1, \dots, a_n\}$  un set de activități ce partajează aceeași resursă. Fiecare activitate  $a_i$  necesită un interval de timp  $[b_i, e_i)$  pentru a fi executată. Două activități sunt considerate compatibile dacă intervalele lor de execuție sunt disjuncte și incompatibile în caz contrar.

Problema cere să se selecteze cât mai multe activități compatibile.

### Exemplu:

A1: [0,6)

A2: [1,5)

A3: [4,6)

A4: [5,8)



# Problema selecției activităților

Fie  $A = \{a_1, \dots, a_n\}$  un set de activități ce partajează aceeași resursă. Fiecare activitate  $a_i$  necesită un interval de timp  $[b_i, e_i)$  pentru a fi executată. Două activități sunt considerate compatibile dacă intervalele lor de execuție sunt disjuncte și incompatibile în caz contrar.

Problema cere să se selecteze cât mai multe activități compatibile.

**Exemplu:** Există mai multe criterii de selecție a activităților

a1: [0,6)

a2: [1,5)

a3: [4,6)

a4: [5,8)

a) În ordine crescătoare a momentului de început:

a1

b) În ordinea crescătoare a duratei:

a3

c) În ordinea crescătoare a momentului de finalizare:

a2, a4

# Problema selecției activităților

```
// Presupunem că fiecare element a[i] conține două câmpuri  
// a[i].b - moment de început (begin)  
// a[i].e - moment de finalizare (end)
```

```
Selectie_activitati(a[1..n])  
a[1..n] ← sortare crescătoare după valoarea lui e (a[1..n])  
s[1] ← 1 // s va conține indicii elementelor selectate din a  
k ← 1  
FOR i ← 2, n DO  
    IF a[i].b ≥ a[s[k]].e THEN  
        k ← k + 1  
        s[k] ← i  
    ENDIF  
ENDFOR  
RETURN s[1..k]
```

# Problema selecției activităților

Verificare corectitudine. Pp că setul de activități este ordonat crescător după momentul de finalizare ( $a_1.e < a_2.e < \dots < a_k.e$ ).

**Proprietatea de alegere "greedy":** Fie  $(o_1, o_2, \dots, o_k) = (a_{i_1}, a_{i_2}, \dots, a_{i_k})$  o soluție optimă (pp ca activitățile selectate sunt specificate în ordinea crescătoare a momentului de finalizare:  $i_1 < i_2 < \dots < i_k$ ).

În acest caz activitatea  $a_{i_1}$  poate fi înlocuită cu  $a_1$  (activitatea care se termină cel mai repede) fără a altera restricția problemei (activitățile selectate sunt toate compatibile) și păstrând același număr (maxim) de activități selectate

# Problema selecției activităților

Verificare corectitudine. Pp că setul de activități este ordonat crescător după momentul de finalizare ( $a_1.e < a_2.e < \dots < a_k.e$ ).

**Proprietatea de substructură optimă.** Considerăm o soluție optimă:  $(a_1, o_2, \dots, o_k)$  (obs: din propr. de alegere “greedy” rezultă că putem considera  $o_1 = a_1$ ).

Pp că  $(o_2, \dots, o_k)$  nu e soluție optimă pt subproblema selecției din  $\{a_2, a_3, \dots, a_n\}$ .

Rezultă că există  $o' = (o'_2, \dots, o'_{k'})$  altă soluție cu  $k' > k$  și astfel încât  $o'$  e compatibilă cu  $a_1$ . Acest lucru ar conduce la o soluție  $(a_1, o'_2, \dots, o'_{k'})$  mai bună decât  $(a_1, o_2, \dots, o_k)$ . Contradicție.

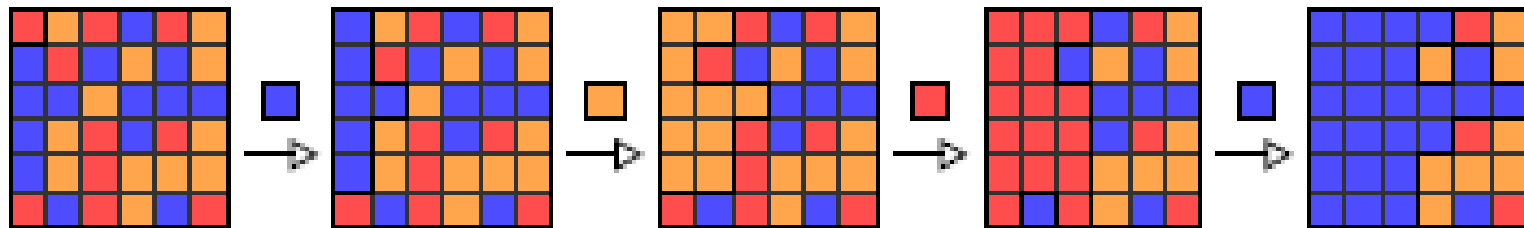
# Cursul următor ...

... alte tehnici de proiectare a algoritmilor

... și recapitulare

# FloodIt Game [2006, LabPixies->Google]

- Se consideră o grilă  $n \times n$  conținând celule colorate inițial aleator
- Celula din colțul stânga sus este considerată celulă de start
- Toate celulele care au aceeași culoare cu celula de start și care pot fi accesate prin deplasare pe **orizontală** sau **verticală** (dar nu diagonală) sunt considerate conectate cu celula de start
- Se pune problema schimbării succesive a culorii celulei de start (și a tuturor celor conectate cu ea) astfel încât grila să fie acoperită complet cu aceeași culoare **în cât mai puține etape**

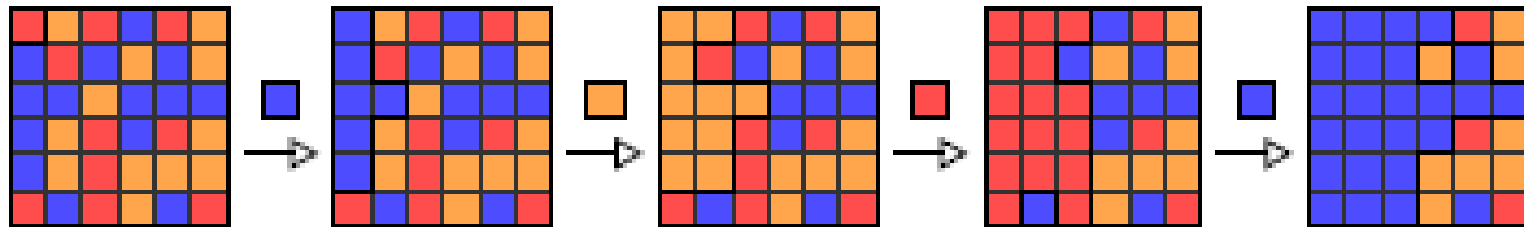


(R. Clifford, The Complexity of Flood Filling Games, 2011)

Exemplu joc online: <http://www.kongregate.com/games/xeflor/flood-it>,  
<http://unixpapa.com/floodit/>

# FloodIt Game [2006, LabPixies->Google]

- Se consideră o grilă  $n \times n$  conținând celule colorate inițial aleator
- Celula din colțul stânga sus este considerată celulă de start
- Toate celulele care au aceeași culoare cu celula de start și care pot fi accesate prin deplasare pe **orizontală** sau **verticală** (dar nu diagonală) sunt considerate conectate cu celula de start
- Se pune problema schimbării succesive a culorii celulei de start (și a tuturor celor conectate cu ea) astfel încât grila să fie acoperită complet cu aceeași culoare **în cât mai puține etape**



(R. Clifford, The Complexity of Flood Filling Games, 2011)

Care ar fi o strategie simplă/intuitivă de joc?